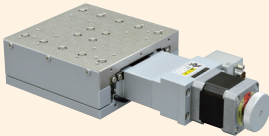
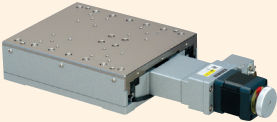
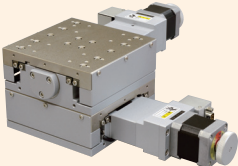
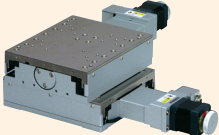
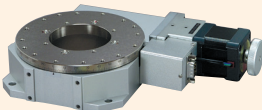




► 自动平台 ► 交叉滚柱平台 | 产品清单

自动平台	页	产品参考照片	种类	产品编号	平台面	移动量（全移动量）
显微镜用 自动化产品	48		X 平台	ALS-904-H1PC	90mm×90mm	±20mm（40mm）
		ALS-106-H1PC		125mm×125mm	±30mm（60mm）	
		ALS-510-H1P		150mm×180mm	±50mm（100mm）	
		ALS-215-H1P		200mm×250mm	±75mm（150mm）	
手动平台						
平台用附件						
高级平台	50		XY 平台	ALD-904-H1PC	90mm×90mm	±20mm（40mm）
平台 □30 小型		ALD-106-H1PC		125mm×125mm	±30mm（60mm）	
平台 交叉滚柱				ALD-510-H1P	150mm×180mm	±50mm（100mm）
平台 滚珠导轨				ALD-215-H1P	200mm×250mm	±75mm（150mm）
平台 滚珠滑道	52		Z 平台	ALZ-904-H1P	90mm×90mm	±20mm（40mm）
高精度 高刚性平台		ALZ-106-H1P		125mm×125mm	±30mm（60mm）	
平台 Z 升降型				ALZ-510-H1P	150mm×180mm	±50mm（100mm）
倾斜平台				ALZ-215-H1P	200mm×250mm	±75mm（150mm）
驱动器	54		旋转平台	ARS-936-HP	φ 90mm	360°
连接电缆				ARS-136-HP	φ 125mm	360°

页	种类	产品编号	功能
104	连接电缆	ACB-STD-D3 ARC-STD-D3	驱动器侧分离电缆 3m 用于连接顾客准备的驱动器、平台侧带连接器



交叉滚柱导轨

使用 V 型槽与交叉滚柱的导向方式，高精度・高刚性的自动平台。

■ 导向方式比较表

	移动精度	承重	刚性
V 型槽与交叉滚柱 (HG-VCR)	☆	☆	☆
V 型槽与交叉滚柱	◎	◎	◎
滚珠滑道	○	○	○
滚珠导套	△	△	△

☆：秀 ◎：优 ○：良 △：可

标准配置原点・原点前传感器

标准配置原点传感器与原点前传感器，可高精度地进行原点复位。

原点前传感器可以调整位置（旋转平台除外）。

限位传感器

标准配置位置可调的限位传感器。

※ 旋转平台除外。

4 个移动方向、4 个尺寸

X 平台 /XY 平台 /Z 平台的移动方向配备平台面 90mm×90mm、125mm×125mm、150mm×180mm、200mm×250mm 的尺寸。

旋转平台备有平台面 φ90mm、φ125mm 的尺寸。

5 相步进马达

标准搭载 0.75A/ 相、步角 0.72° (Full) /0.36° (Half) 的 5 步进马达。

※ 马达为本公司专用规格。

※ Z 平台搭载带电磁制动器马达。

自动平台
显微镜用 自动化产品
手动平台
平台用附件
高级平台
平台 □ 30 小型
平台 交叉滚柱
平台 滚珠导套
平台 滚珠滑道
高精度 高刚性平台
平台 Z 升降型
倾斜平台
驱动器 控制器
连接电缆

X 平台 90×90、125×125、150×180、200×250

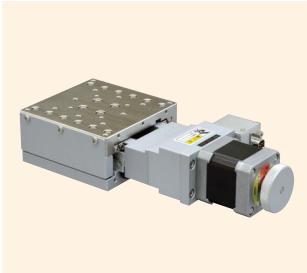
◇ V - C R 方 式

0.75A/相 0.75A/相 达

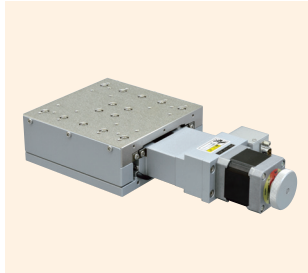
下载

2DCAD

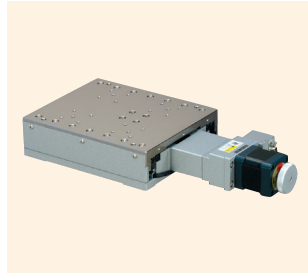
3DCAD



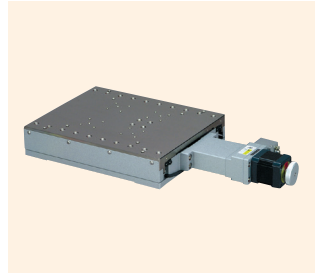
ALS-904-H1PC



ALS-106-H1PC



ALS-510-H1P



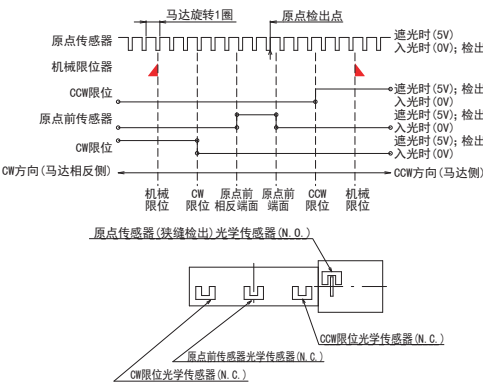
ALS-215-H1P

特 长 Sales Point

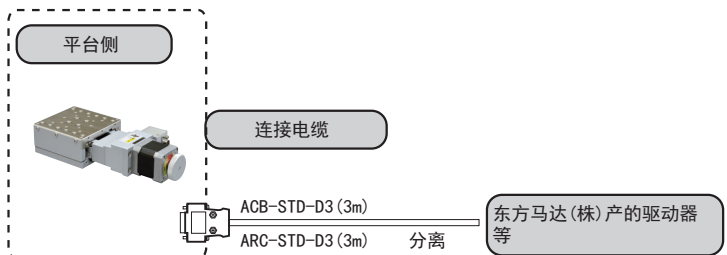
- 移动导轨使用 V 型槽与交叉滚柱的高精度自动平台。
- 移动导轨与滚珠丝杆涂有无尘室专用润滑脂。
- 可用于各种传感器、工件的自动定位用途。
- 原点前传感器及限位传感器的位置可调。

产 品 编 号	ALS-904-H1PC	ALS-106-H1PC	ALS-510-H1P	ALS-215-H1P
产 品 名	X 平台			
移 动 方 向	X 轴 1 方向			
移 动 量	±20mm	±30mm	±50mm	±75mm
平 台 面	90mm×90mm	125mm×125mm	150mm×180mm	200mm×250mm
使 用 马 达	与 PK545NBW 相当 (5 线式星形接线、0.75/ 相)			
分 辨 率	0.002mm			
进 给 丝 杆 规 格	滚珠丝杆			
进 给 丝 杆 导 程	1mm			
移 动 导 轨	V 型槽与交叉滚柱			
移 动 精 度	真直度 (水平・垂直) 0.003mm	真直度 (水平・垂直) 0.004mm		
定 位 精 度	横摆 15sec、俯仰 20sec		横摆 20sec、俯仰 30sec	
重 复 精 度	0.005mm	0.006mm	0.010mm	0.015mm
空 程	±0.0006mm	±0.0005mm	±0.0007mm	±0.0008mm
力 矩 刚 性	0.001mm			
承 重	横摆刚性 0.3sec/N・cm、 俯仰刚性 0.3sec/N・cm、 翻滚刚性 0.1sec/N・cm	横摆刚性 0.1sec/N・cm、 俯仰刚性 0.1sec/N・cm、 翻滚刚性 0.05sec/N・cm	横摆刚性 0.02sec/N・cm、 俯仰刚性 0.02sec/N・cm、 翻滚刚性 0.01sec/N・cm	
质 量	196N (20kgf)	392N (40kgf)	490N (50kgf)	
最 高 速 度 (8,000pps时)	2.8kg	4.9kg	8kg	14.5kg
主 要 材 质 / 表 面 处 理	16mm/s			
原 点 传 感 器	钢材 / 卡宁吉恩化学镀镍 (工作台)、涂装 (底座)			
原 点 前 传 感 器	常开接点 (闭合接点、A 接点) 动作、光学传感器			
限 位 传 感 器	常闭接点 (断开接点、B 接点) 动作、光学传感器			
适 合 电 缆	常闭接点 (断开接点、B 接点) 动作、光学传感器			
	ACB-STD-D3、ARC-STD-D3			

◆ 传感器动作逻辑与时序图



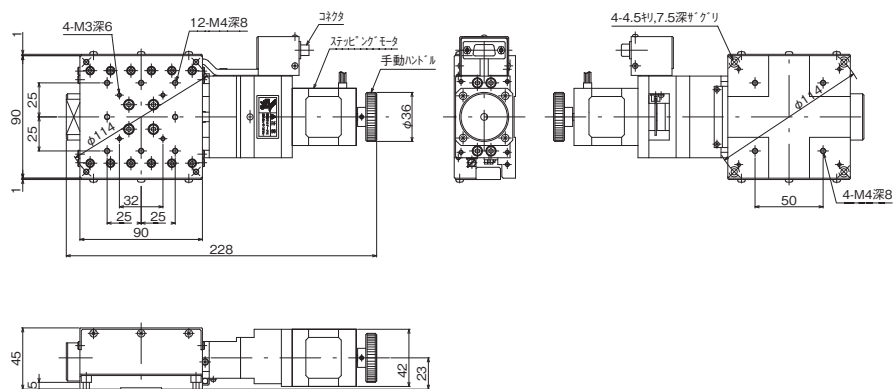
◆ 连接方法 — 连接电缆与控制器·驱动器



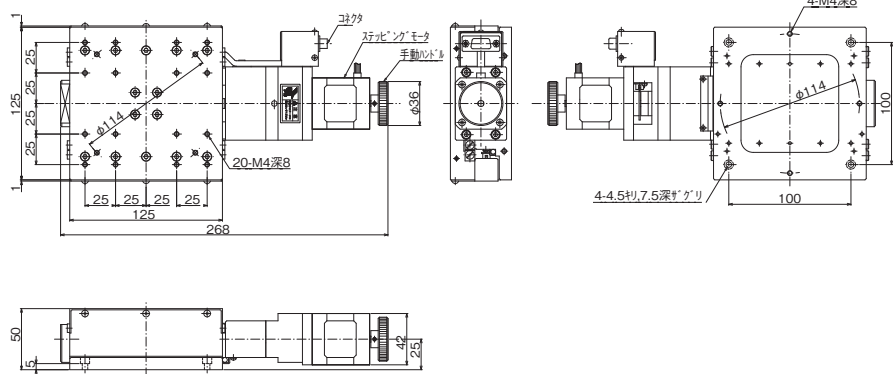


交叉滚柱平台 ◀ 自动平台 ▶

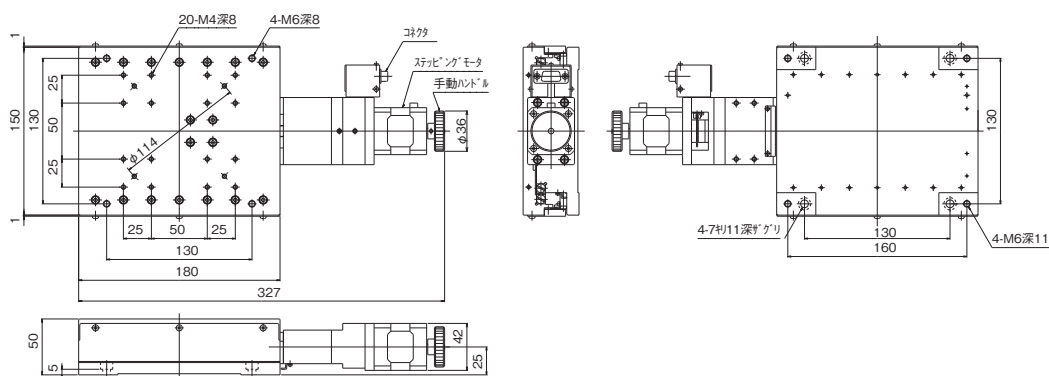
产品的外观图



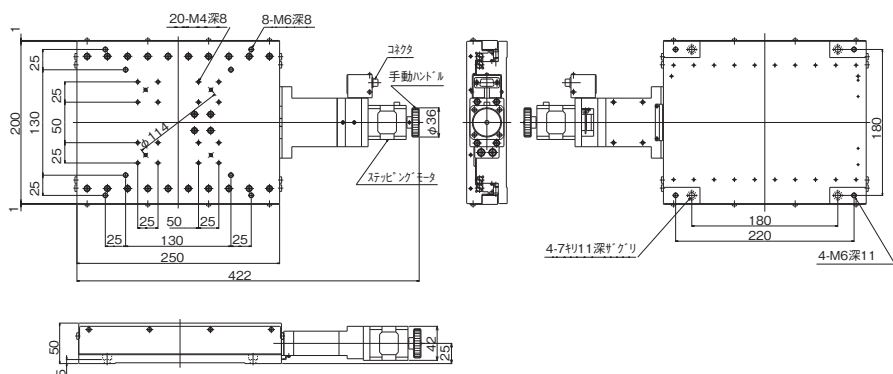
↑ ALS-904-H1PC



↑ ALS-106-H1PC



↑ ALS-510-H1P



↑ ALS-215-H1P

自动平台

显微镜用
自动化产品

手动平台

平台用附件

高级平台

平台 □ 30 小型

平台 交叉滚柱

平台 滚珠导轨

平台 滚珠滑道

高精度
高刚性平台

平台 Z 升降型

倾斜平台

驱动器

连接电缆