

2轴平台控制器 GSC-02C



这是一款内置了5相步进电机驱动器的2轴平台控制器。
和GSC-02A具有互换性（除个别细节，见下页说明）。

- 使用RS-232C接口连接计算机，给其发送简单的字符串格式的指令，便可实现自动平台的移动和准确定位。同时，还可外接SJT-02，直接手动操作平台的运动。



信息

- 从公司网站上可以下载参考程序
 - SG Sample
 - LabVIEW

注意

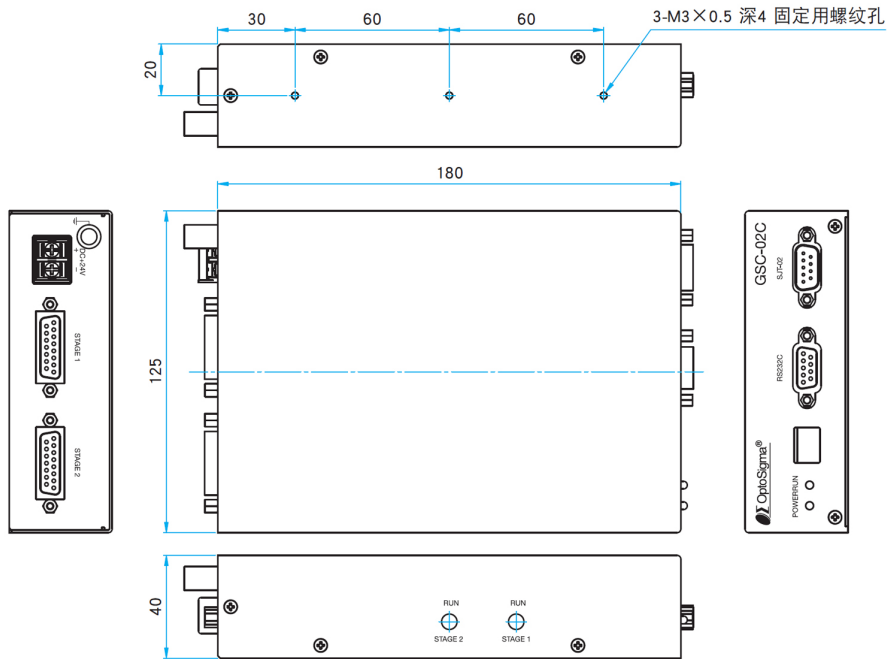
- 电源使用DC24V 2A。请购买AC-ADP-2427（AC适配器），也可由客户自备。

技术指标

型号	GSC-02C
品名	2轴平台控制器
外形尺寸 (WxHxD) [mm]	180×40×125
自重 [kg]	0.75

外形图

GSC-02C



技术指标	
通用特性	
电源电压	DC24V 2A
消耗功率	48VA
动作温度	5 ~ 40°C
保存温度	-20 ~ 60°C
周围湿度	20 ~ 80%RH (无结露)
自重	0.75kg
外形尺寸 (W×H×D)	180×40×125mm

性能指标	
最大设定行程	16,777,214脉冲
最大驱动速度	30,000脉冲
最小驱动速度	1脉冲
加减速时间	1 ~ 1,000ms
细分 (最大分割数)	2 (整步/半步)
驱动电流	0.2 ~ 0.8A/相

功能	
控制器功能	○
控制轴数	2轴
内置程序控制	△ (SJT-02使用时)
闭环控制	-

指令表	
工作模式A和B通用	机械原点复位
	相对位置移动
	绝对位置移动
	连续移动
	移动动作开始
	移动停止/急停
	逻辑原点设定
	移动速度设定
	励磁状态切换
	读入状态1
	读入状态2
	读取控制器内部信息
	工作模式 (A或B) 的切换
工作模式B专用	移动方向设定
	极限位置传感器的逻辑设定
	机械原点的逻辑设定
	接近传感器的逻辑设定
	原点复位模式选择
	细分数选择
	指令应答模式的设定
原点复位速度设定	

计算机接口	
GP-IB	-
RS232C	○
USB	-
Ethernet	-

I/O接口	
原点传感器	○
原点近接传感器	○
CW(+)极限位置传感器	○
CCW(-)极限位置传感器	○
通用数据输入	-
通用数据输出	-
控制输入	-
控制输出	-
触发信号输出	-

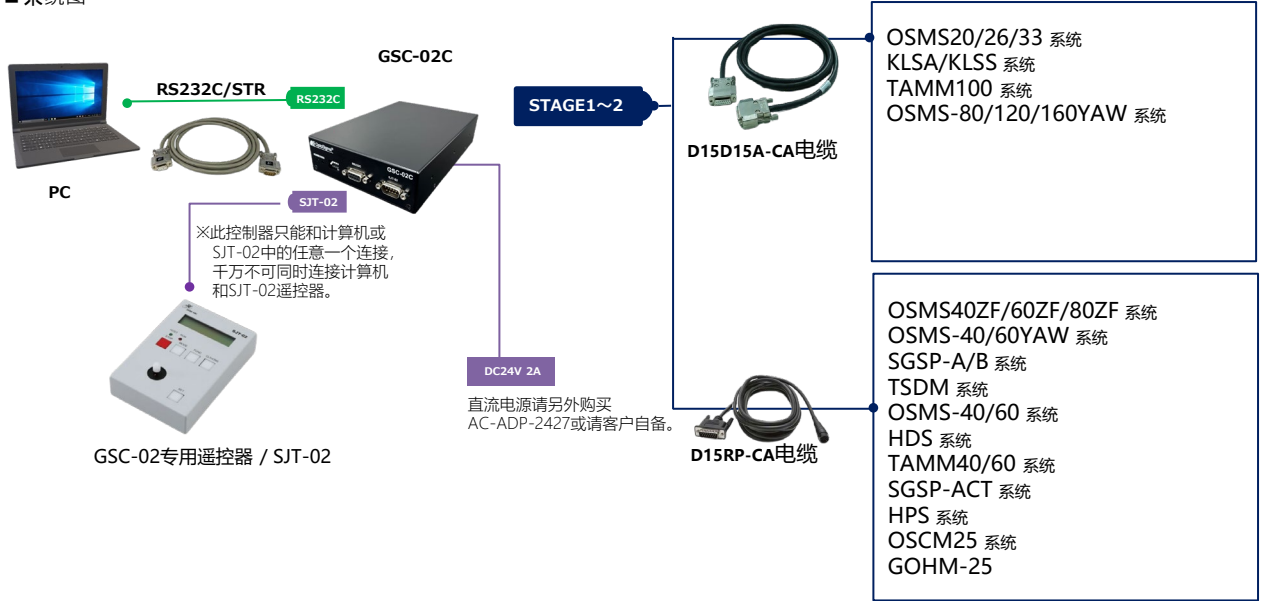
选购件	
CJ-200A	-
JS-301	-
JB-401	-
JD-101	-
SJT-02	○
MD-400	-

新型号 GSC-02C, 和前一款 GSC-02A 相比的主要差异如下表

	老型号	新型号
型号	GSC-02A	GSC-02C
停止电流	根据调节钮可调	50%固定
Q 命令符回应	坐标里有符号「+」	坐标里无符号「+」
? 命令符文字 (系统类型)	?:N	?:SYS
可配合使用的平台型号※	OSMS33、OSMS-80/120/160YAW、TAMM100、KLSA/KLSS系统 这些系列不推荐配合使用	OSMS33、OSMS-80/120/160YAW、TAMM100、KLSA/KLSS系统 这些系列平台都可配合使用

※其他未注明的可配合使用的平台型号等没变, 具体细节请参考官网资料的有关内容。

■ 系统图



AC适配器 GSC-02C

CE RoHS 目录编号 W9313



技术指标	
型号	AC-ADP-2427
品名	AC适配器
电源电压	24V 2.71A
入力電源	100 - 240V 50/60Hz
外形尺寸	115(L)x53(W)x38(H) mm
自重 [kg]	About 0.3