GJUSGSC-01 急停功能设置步骤

-: 下载 GSC01_64 软件, 并安装:



📙 🕨 GSC01_6	4 • 61819			
韻(E) 查看(V)	工具(T) 帮助(H)			
■ 打开 ::	共享▼ 新建文件夹			
	名称	修改日期	类型	大小
网盘工作空间	🖉 0x0409	2009/5/22 4:53	配置设置	21 KB
	a Autorun	2014/11/27 9:51	安装信息	1 KB
	📜 Data1	2014/11/27 9:51	WinRAR 压缩文件	72 KB
访问的位置	🕞 GSC01cfg	2014/11/27 9:51	Windows Install	633 KB
	Setup 点击安装软件	2014/11/27 9:51	应用程序	899 KB
	Setup	2014/11/27 9:51	配置设置	5 KB

二: 软件设置:

1, 打开软件





2, 点击: Tools/Options; 进入连接界面

e(F) Tools(T) Help(H)					
C-01 Options	BASIC 1/3 BASIC	C 2/3 BASIC :	3/3 COM PORT		
	BASIC CONDITI	ON			
erial No.			Normal) Half step driv	
Version			🔘 Reverse	🔾 Full step driv	
evision —	ORIGIN MODE				
_	◉ MINI SYST ○ CENTER SY	em Stem	OFFSET of (ORIGI C	1
CONNECT	MOTOR CURRENT				
LOAD	RUN CURRENT	350 m	'nÅ		
STORE	STOP CURRENT	175 n	hA		
		RUN CURRENT Manual	RUN CURRENT 350mA	RUN RUN CURRENT CURRENT 660mA 750mA	r
INITIALIZED	n 2		har and h	10. 11	_

3,选择对应的 COM 口和波特率,然后点击 OK;

-01 OPERATION	B	STC 1/3 DASTE OF	DACTO 2/2 CON DODT		
OI OLEVAIION	A Options			×	
rial No.	OPERATION COM	UNICATION			lf step driv
rsion	 Setting of	PC COM port			ll step driv
vision 🗌	COM PORT		BAUD RATE		
	○ com1	O COM9	O 4800		0
	О сом2	O COM10	9600 波特率		()
	ОМП 🖲 СОЖЗ	O COM11	O 19200		
	COM4	O COM12	O 38400		
	С сомъ	🔾 СОМ13			
	Сома	○ COM14			
	COM7	○ COM15			
	С сожа	○ COM16			
			选择完成,点击OK		
	1				RUN CURRENT
			OK CANCE	L	750mA
	II				1



4, 点击连接:

-01 Options	BASIC 1/3 BASIC 2/3 BASIC	3/3 COM PORT	
	BASIC CONDITION		
rsion		Normal Reverse	 Half step driv Full step driv
ision —	ORIGIN MODE		
点击连接 CONNECT LDAD	MINI SYSTEM CENTER SYSTEM MOTOR CURRENT RUN CURRENT 350	OFFSET of) mA)RIGI 0
STORE	STOP CURRENT 175 RUN CURRENT Manual	nA RUN CURRENT 350mA	RUN RUN CURRENT CURRENT 660mA 750mA
INITIALIZED			

5,连接成功后,点击 BASIC2/3,查看 ENABLE MOTOR FREE 此处不能打钩;然后点击 STORE 加载设置。加载完成,点击 DISCONNECT 断开,关掉软件即可。

JOG OPERATION	3/3 LUM PURI
JOG OPERATION	
- announ jos en oronne	
JOG SPEED	500 PPS
LIMIT SENSOR SET UP	
15(+) CONDITION 15(+) CONDITION	
Normal Close	Normal Close
O Normal Open	O Normal Open
EMG-STOP OPERATION	
地外不能打钩	加裁合成 占主汶田 斯耳 泪山幼州
	JOG SPEED LIMIT SENSOR SET UP LS(+) CONDITION Normal Close Normal Open EMG-STOP OPERATION EMG-STOP OPERATION ENABLE MOTOR FREE HABLE MOTOR FREE



三: 找到 JMP 连接器的位置,打开盖板,使用跳线或者其他工具把 2 个针脚短接; 然后按照 I/O 连接器的接线图,1 和 11 短接,2 和 4 连接就可以触发 EMGSTOP 功能



连接

The pin assignments used for the I/O interface are as follows:

	No.	Name	No.	Name
	1	INT+24V	11	COM+
	2	INTGND	12	COM-
连接 <	3	JOG+	13	JOG-
	4	EMGSTOP	14	-
	5	-	15	-
	6	DIO	16	DI1
	7	DI2	17	DI3
	8	-	18	÷.
	9	DOO	19	DO1
	10	D02	20	DO3

