

这是一款内置了5相步进电机驱动器的2轴平台控制器。

- 可以通过RS232C或GP-IB接口和计算机通讯，实现外部控制，或通过面板上的操纵杆进行手动操作。



信息

- ▶ 从公司网站上可以下载参考程序。
 - SG Sample 32/64bit版Windows® 用 (仅适用于RS232C)
 - LabVIEW RS232C用 (v.5.1/v.6i/v7.1/v.8.6/v.2010/v.2012/v.2013/v.2014/v.2015用)

注意

- ▶ 电源使用DC24V 2A。请购买PAT-001-POW1 (AC适配器)，也可由客户自备。

品名	型号
2轴平台控制器	GSC-02A
GSC-02A专用遥控器	SJT-02
AC适配器	PAT-001-POW1

主要功能

控制器功能	○
控制轴数	2
内置程序控制	△
闭环控制	-
圆弧插补控制	-
直线插补控制	-
驱动器	标准内置
细分 (最大分割数)	2 (仅限半步驱动)
驱动电流 (A/相)	0.3~0.8

△...使用SJT-02的话，可以实现程序控制。

通用特性

电源电压	DC24V 2A
消耗功率	48VA
动作温度	5~40℃
保存温度	-20~60℃
周围湿度	20~80%RH (无结露)
外形尺寸 (W×H×Dmm)	180×40×125
自重 (kg)	0.7

计算机接口

GP-IB	-
RS232C	○
USB	-
Ethernet	-

选购件

CJ-200A	-
JS-300	-
JB-400	-
SJT-02	○

性能指标

坐标显示范围	-
最大设定行程	16,777,214
最大驱动速度 (pps)	20,000
最小驱动速度 (pps)	1
加减速时间 (ms)	0~1,000

I/O接口

原点传感器	○
原点近接传感器	○
CW (+) 极限位置传感器	○
CCW (-) 极限位置传感器	○
通用数据输入	-
通用数据输出	-
控制输入	-
控制输出	-
触发信号输出	-

控制指令

机械原点复位	○
逻辑原点设定	○
相对位移驱动	○
绝对位置驱动	-
操纵杆手动驱动	○
运动到预定位置	-
圆弧插补控制	-
直线插补控制	-
驱动开始指令	○
减速停止	○
紧急停止	○
速度设定	○
电机励磁控制	○
端口输入	-
端口输出	-

GSC-02A系统图



应用系统
光学元件·薄膜产品
镜架
底座
手动平台
驱动装置

自动平台

光源
目录

介绍

控制器 / 驱动器

软件
步进电机
AC伺服
电缆
压电陶瓷

直线运动系列
转动系列
摆动
真空用
选购件

□40mm
□60mm
□80mm
□85mm
□100mm
□120mm
其它