

内置了5相步进电机驱动器的单轴平台控制器。

● 可通过RS232C接口与计算机连接进行控制, 也使用前面板上的控制杆, 或通过外部I/O接口进行操作。

应用系统

光学元件·
薄膜产品

镜架

底座

手动平台

驱动装置

自动平台

光源

目录

介绍

控制器 / 驱动器

软件

步进电机

AC伺服

电缆

压电陶瓷

直线运动系列

转动系列

摆动

真空用

选购件

□ 40mm
□ 60mm
□ 80mm
□ 85mm
□ 100mm
□ 120mm
其它



信息

▶ 从公司网站上可以下载参考程序。

- SG Sample 32/64bit版Windows® 用 (仅适用于RS232C)
- LabVIEW RS232C用 (v.5.1/v.6i/v7.1/v.8.6/v.2010/v.2012/v.2013/v.2014/v.2015用)

注意

▶ 电源使用DC24V 2A。请购买PAT-001-POW1 (AC适配器), 也可由客户自备。

品名	型号
单轴平台控制器	GSC-01
AC适配器	PAT-001-POW1

主要功能

控制器功能	○
控制轴数	1
内置程序控制	—
闭环控制	—
圆弧插补控制	—
直线插补控制	—
驱动器	标准内置
细分 (最大分割数)	2
驱动电流 (A/相)	0.2~0.8

通用特性

电源	DC24V 2A
消耗功率	48VA
动作温度	5~40°C
保存温度	—
周围湿度	20~80%RH (无结露)
外形尺寸 (W×H×Dmm)	47×125×90
自重 (kg)	0.4

计算机接口

GP-IB	—
RS232C	○
USB	—
Ethernet	—

性能指标

坐标显示范围	—
最大设定行程	16,777,215
最大驱动速度 (pps)	20,000
最小驱动速度 (pps)	100
加减速时间 (ms)	0~1,000

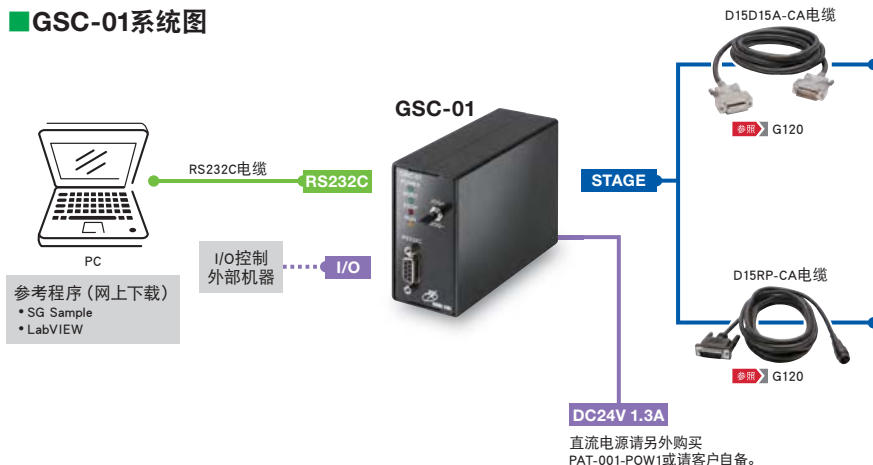
I/O接口

原点传感器	—
原点近接传感器	—
CW (+) 极限位置传感器	○
CCW (-) 极限位置传感器	○
通用数据输入	4点
通用数据输出	4点
控制输入	3点
控制输出	—
触发信号输出	—

控制指令

机械原点复位	○
逻辑原点设定	○
相对位移驱动	○
绝对位置驱动	○
操纵杆手动驱动	○
运动到预定位置	—
圆弧插补控制	—
直线插补控制	—
驱动开始指令	○
减速停止	○
紧急停止	○
速度设定	○
电机励磁控制	○
端口输入	○
端口输出	○
更改机械原点位置指令	○
手动驱动速度设定	○

GSC-01系统图



步进电机型平台

