

兼备小型·薄型·高耐久性3要素的十字交叉滚柱型自动平台。



- 十字交叉滚柱导轨(无滑动的构造)和特殊螺母形状的滚珠丝杠的组合,构成了薄型且高耐久性的直动自动平台。
- 材料主要使用铝合金,具有轻巧且紧凑的超薄机身,体积小。

#### 信息

- ▶ 如需将平台直接固定到防振台等大平面上时,需要加一个底板。请另外购买。 [参照](#) D055~
- ▶ 在购买了2个X轴平台后,希望西格玛光机将其组装成XY轴平台的话,需要另外支付组装调整和测试费用。
- ▶ 如希望更换电机型号,请咨询营业部。 [参照](#) G123 (客户问询单)

[参照网页](#) [目录编号](#) W9500

应用系统

光学元件·  
薄膜产品

镜架

底座

手动平台

驱动装置

自动平台

光源

目录

介绍

控制器 / 驱动器

软件

步进电机

AC伺服

电缆

压电陶瓷

直线运动系列

转动系列

摆动

真空用

选购件

□40mm

□60mm

□80mm

□85mm

□100mm

□120mm

其它

#### 技术指标

型号		TAMM40-10C(XY)	TAMM60-15C(XY)	TAMM100-50C(XY)	TAMM100-100C(XY)
机械 技术指标	行程 (mm)	10	15	50	100
	台面尺寸 (mm)	40×40	60×60	100×100	100×175
	丝杠 (mm)	滚珠丝杠直径φ4 导程1	滚珠丝杠直径φ6 导程1	滚珠丝杠直径φ8 导程1	滚珠丝杠直径φ8 导程1
	导轨形式	十字交叉滚柱	十字交叉滚柱	十字交叉滚柱	十字交叉滚柱
	主要材料	铝合金	铝合金	铝合金	铝合金
	表面处理	黑色氧化	黑色氧化	黑色氧化	黑色氧化
	自重 (kg)	0.66	0.96	3.8	5.8
精度 技术指标	分辨率	(整步) (μm/脉冲)	2	2	2
		(半步) (μm/脉冲)	1	1	1
	最大速度 (mm/sec)	10	10	10	10
	承载能力 (N)	24.5 (2.5kgf)	39.2 (4.0kgf)	78.4 (8.0kgf)	68.6 (7.0kgf)
	传动副间隙 (μm)	1	1	1	1
	XY垂直度 (μm)	25/25	20/20	20/15	20/15
传感器	传感器型号	微型光电传感器: GP1S097HCZ (夏普 (株))			
	极限位置传感器	有 (常闭)			
	原点传感器	有 (常开)			
	近接原点传感器	无			

#### 电机 / 传感器技术指标

电机	类型	5相步进电机 0.75A/相 (ORIENTAL MOTOR (株))	
	型号	PK523HPB-C12 (□28mm)	PK544NBW (□42mm)
	步距角	0.72°	
传感器	电源电压	DC5~24V±10%	
	消耗电流	120mA以下 (1轴60mA以下、1个传感器20mA以下)	
	输出端电气特性	NPN集电极开路输出 DC30V以下50mA以下	
	信号的含义	遮光时: 输出晶体管OFF (截止): 极限位置传感器 遮光时: 输出晶体管ON (导通): 原点传感器	

#### 推荐选用的驱动器 / 控制器型号

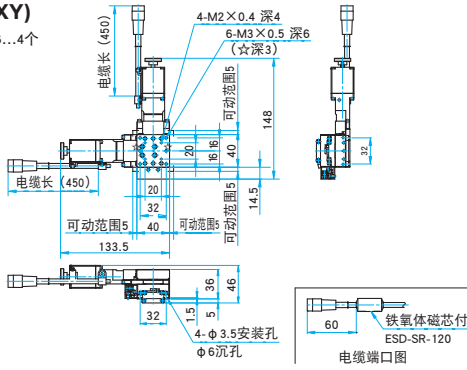
电器系统	驱动器	SG-5M, SG-5MA, MC-S0514ZU SG-514MSC, MC-7514PCL	SG-5M, MC-S0514ZU, SG-514MSC, MC-7514PCL
	控制器	GSC-02, SHOT-702, SHOT-302GS, SHOT-304GS HIT-M·HIT-S, PGC-04-U, HSC-103	SHOT-702, SHOT-302GS, SHOT-304GS, HIT-M·HIT-S, PGC-04-U, HSC-103



外形图

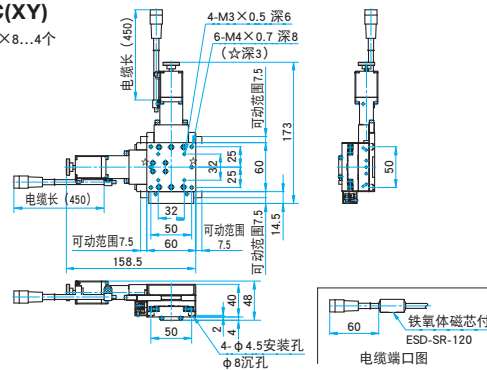
TAMM40-10C(XY)

内六角螺栓 M3×6...4个

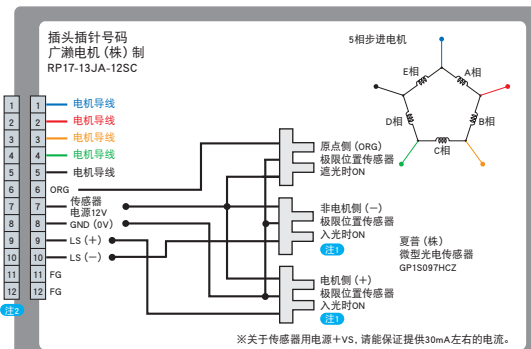


TAMM60-15C(XY)

内六角螺栓 M4×8...4个



接线图



注1 定义电机侧极限位置传感器为+方向。

此自动平台没有专门的原点近接传感器。

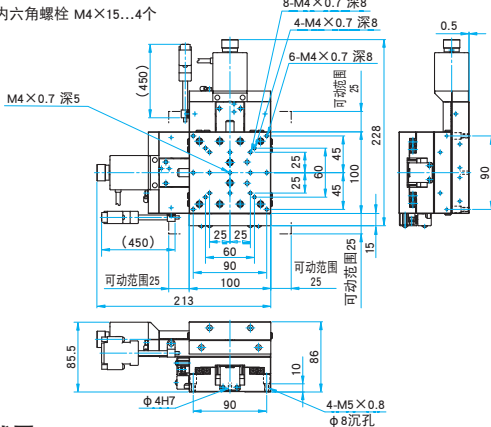
注2 电缆插头型号: 广濑电机 (株) 制 RP17-13PA-12PC/RP17-PC-122

控制器 / 驱动器和电缆的选配

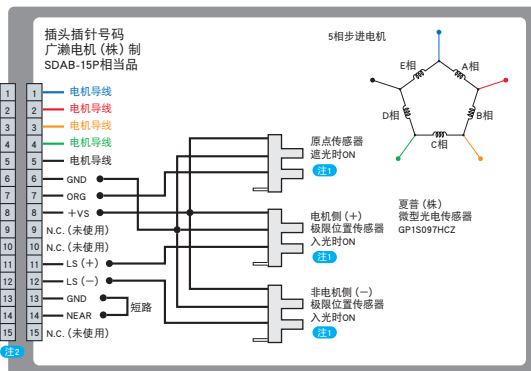
<b>Controller</b> GSC-02 (2轴) SHOT-702 (2轴) HSC-103 (3轴) SHOT-302GS (2轴) SHOT-304GS (4轴) PGC-04-U (4轴) HIT-M·HIT-S (8轴) 参照 G110~G117	<b>Cable</b>  D15RP-CA 参照 G120	TAMM40-10C(XY) TAMM60-15C(XY)
<b>Driver</b> 各种驱动器 参照 G020~G021	<b>Cable</b>  MINI-CA-SG 参照 G120	

TAMM100-50C(XY)

内六角螺栓 M4×15...4个



接线图



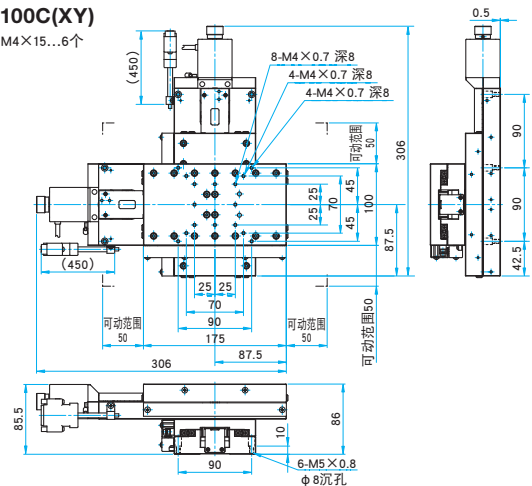
注1 定义电机侧极限位置传感器为+方向。

此自动平台没有专门的原点近接传感器。

注2 电缆插头型号: 第一电子工业 (株) 制 17JE-13150

TAMM100-100C(XY)

内六角螺栓 M4×15...6个



控制器 / 驱动器和电缆的选配

<b>Controller</b> SHOT-702 (2轴) HSC-103 (3轴) SHOT-302GS (2轴) SHOT-304GS (4轴) HIT-M·HIT-S (8轴) PGC-04-U (4轴) 参照 G110~G117	<b>Cable</b>  D15D15A-CA 参照 G120	TAMM100-50C(XY) TAMM100-100C(XY)
<b>Driver</b> 各种驱动器 参照 G020~G021	<b>Cable</b>  DAC-SG 参照 G120	

应用系统

光学元件·薄膜产品

镜架

底座

手动平台

驱动装置

自动平台

光源

目录

介绍

控制器 / 驱动器

软件

步进电机

AC伺服

电缆

压电陶瓷

直线运动系列

转动系列

摆动

真空用

选购件

□40mm

□60mm

□80mm

□85mm

□100mm

□120mm

其它