

## 超声波驱动装置指南

兼容高分辨率和高速移动的一大特点, 可以进行远程控制的超声波驱动装置。  
具有小型化和驱动时无噪音的特点  
采用摩擦式推动方式, 关闭电源后仍然可以保持原位。



## 特征

## ■体积小, 结构紧凑

与电磁式电机相比体积小, 可以构成结构紧凑的系统。  
与手动平台相比占用空间相近, 又可以远程控制, 适合在密集空间内进行位移控制。

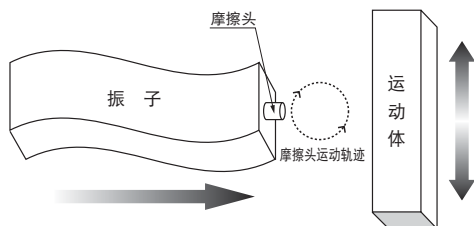
## ■微调整

专用的2轴控制器 (PKA-ID-02) 的SPD SEL HI/LOW的切换开关可以进行粗调, 微调的切换, 可以顺利地进行微小角度和位置的控制。

## ■安静驱动

由于PKA系列使用超声波电机, 驱动时只有摩擦的声音所以十分安静。

## 驱动方式



PKA系列的超声波电机驱动系统是以摩擦方式驱动滑块移动。振子端面(摩擦头)进行圆周轨迹的运动, 通过加压接触移动体, 驱动工作台面。

## 滑台

目录编号 W8009

- 采用刚性和直线性能良好的十字交叉滚柱导轨结构的滑块。
- 以小型超声波电机为驱动源, 可保证20N的高承载能力。
- 台面尺寸有口40mm和口60mm的2种型号。



PKA40-15X



PKA60-20X

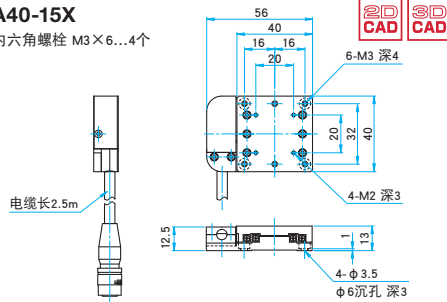
## 技术指标

型号	PKA40-15X	PKA60-20X
台面尺寸 (mm)	40×40	60×60
行程 (mm)	15	20
分辨率 (μm)	2以下	2以下
保持力 (N)	1	1
水平承载 (N)	20 (约2kgf)	20 (约2kgf)
自重 (kg)	0.1	0.2

## 外形图

## PKA40-15X

内六角螺栓 M3×6...4个



## PKA60-20X

低头内六角螺栓 M4×6...4个

